

THESES SOUTENUES DE 1999 à 2003

THESES SOUTENUES EN 2003

ABOU EL KALAM Anas

Equipe: [LAAS - TSF](#)

Sujet de thèse: [Modèles et politiques de sécurité pour les systèmes d'informations médicales et de santé](#)

Situation actuelle:

ACCO Pascal

Equipe: [INSA - LESIA](#)

Sujet de thèse: [Etude de la boucle à verrouillage de phase par impulsions de charge : prise en compte de l'aspect hybride](#)

Situation actuelle:

BAKIR Scheherazade

Equipe: [EMAC - CGI](#)

Sujet de thèse: [Contribution à une démarche d'intégration des processus de gestion des risques et des projets : étude de fonction de planification](#)

Situation actuelle: [Consultante dans l'industrie dans le domaine de la maîtrise des risques projet.](#)

BELAUBRE Pascal

Equipe: [LAAS - CSC](#)

Sujet de thèse: [Conception et réalisation d'un système de dépôt miniaturisé et robotisé pour l'élaboration de puces à ADN](#)

Situation actuelle:

BENAZERA Emmanuel

Equipe: [LAAS - DISCO](#)

Sujet de thèse: [Diagnostic de reconfiguration à base de modèles concurrents hybrides](#)

Situation actuelle:

BILEGAN Ioana

Equipe: [LAAS -](#)

Sujet de thèse: [Contribution à la conception de Systèmes réactifs d'aide à la décision pour la maximisation de la recette des compagnies aériennes](#)

Situation actuelle:

BONNAFOUS David

Equipe: [LAAS - RIA](#)

Sujet de thèse: [Exécution réactive de trajectoire pour robots mobiles non-holonomes](#)

Situation actuelle:

BOUCHAREL Paul

Equipe: [ENSEEIH - LEEI](#)

Sujet de thèse: [Conception de lois de commande optimales pour l'amélioration de l'efficacité globale d'une chaîne de traction automobile](#)

Situation actuelle:

BOUFAIED Amine

Equipe: [LAAS - OCSD](#)

Sujet de thèse: [Contribution à la Surveillance distribuée des systèmes à évènements discrets complexes](#)

Situation actuelle:

CERRADA LOZADA Mariela

Equipe: [LAAS - DISCO](#)

Sujet de thèse: [Sur les modèles flous adaptatifs dynamiques](#)

Situation actuelle:

CHABLE Stéphanie

Equipe: [ONERA](#)

Sujet de thèse: [Synthèse de lois de commande robuste sous forme observateur et basée sur une approche modale](#)

Situation actuelle:

COMBETTES Stéphanie

Equipe: [LAAS -](#)

Sujet de thèse: [Contribution à la définition d'un cadre de conception des systèmes virtuels pour l'utilisation conjointe de la simulation distribuée et de Réseau de Pétri](#)

Situation actuelle:

CORTES Juan

Equipe: [LAAS - RIA](#)

Sujet de thèse: [Algorithmes pour la planification de mouvements de mécanismes articulés avec chaînes cinématiques fermées](#)

Situation actuelle:

DA SILVEIRA Marcos

Equipe: [LAAS - OCSD](#)

Sujet de thèse: [Sur la distribution avec redondance partielle des modèles à évènements discrets pour la supervision de procédés industriels](#)

Situation actuelle:

DELATOUR Jérôme

Equipe: [LAAS - OCSD](#)

Sujet de thèse: [Contribution à la spécification des systèmes temps réels : l'approche UML/PNO](#)

Situation actuelle:

GANDANEGARA Grace

Equipe: [ENSEEIHT - LEEI](#)

Sujet de thèse: [Méthodologie de conception systémique en génie électrique à l'aide des techniques d'analyse bond graph. Application à une chaîne de traction ferroviaire](#)

Situation actuelle:

GAUCHARD David

Equipe: [LAAS - RST](#)

Sujet de thèse: [Simulation hybride des réseaux IP- Diffuseur- MPLS multi- services sur environnement d'exécution distribuée](#)

Situation actuelle:

GONZALEZ-ROJO Sergio

Equipe: [LAAS - AS](#)

Sujet de thèse: [Contribution au diagnostic, à la supervision et à la conduite du trafic urbain](#)

Situation actuelle:

GOURIVEAU Raphaël

Equipe: [ENIT - LGP](#)

Sujet de thèse: [Analyse des risques – Formalisation des connaissances et structuration des](#)

données pour l'intégration des outils d'étude et de décision

Situation actuelle:

GUIOCHET Jérémie

Equipe: [INSA - LESIA](#)

Sujet de thèse: [Maîtrise de la sécurité des systèmes de la robotique de service. Proposition d'une approche basée sur une analyse du risque système](#)

Situation actuelle:

HAYET Jean-Bernard

Equipe: [LAAS -](#)

Sujet de thèse: [Contributions à la navigation visuelle d'un robot mobile sur amers plans](#)

Situation actuelle:

HERMOSILLO WORLEY Jorge

Equipe: [ENIT - LGP](#)

Sujet de thèse: [Vers une meilleure prise en compte des ressources humaines dans les processus d'entreprise : compétences, rôles et connaissances](#)

Situation actuelle:

HYGOUNENC Emmanuel

Equipe: [LAAS - RIA](#)

Sujet de thèse: [Modélisation et commande d'un dirigeable pour le vol autonome](#)

Situation actuelle: Ingénieur automaticien à la Direction des Constructions Navales à St Tropez au 05/09/2005

KHALFAOUI Sarhane

Equipe: [LAAS - OCSD](#)

Sujet de thèse: [Méthode de recherche des scénarios redoutés pour l'évaluation de la sûreté de fonctionnement des systèmes mécatromiques du monde automobile](#)

Situation actuelle:

KHAYATI Pierre

Equipe: [LAAS - MIS](#)

Sujet de thèse: [Système de diagnostic à base de reconnaissance statistique de forme ; application à l'automobile](#)

Situation actuelle:

LANGOUET Patrice

Equipe: [LAAS - CSC](#)

Sujet de thèse: [Sur la stabilité locale de systèmes linéaires soumis à des actionneurs limités en amplitude et en dynamique](#)

Situation actuelle:

LEGRAS François

Equipe: [ONERA](#)

Sujet de thèse: [Principe de décision de communication entre agents autonomes pour l'élaboration de situation](#)

Situation actuelle:

MEILLER Yannick

Equipe: [ONERA](#)

Sujet de thèse: [Planification de déplacements et de prises d'information pour la recherche et la poursuite d'objets mobiles en présence d'incertitudes](#)

Situation actuelle:

MOYNARD Guillaume

Equipe: [EMAC - CGI](#)

Sujet de thèse: [Contribution au déploiement de progiciels de configuration dans l'industrie :](#)

éléments de modélisation et d'estimation

Situation actuelle:

NAUD Olivier

Equipe: [LAAS - CEMAGREF](#)

Sujet de thèse: [Modélisation hybride pour la supervision de systèmes mécatroniques : application à la stabilité en perte de machine](#)

Situation actuelle:

OLIVE Xavier

Equipe: [LAAS - AS](#)

Sujet de thèse: [Diagnostic pour pannes automobiles par des méthodes hors ligne et en ligne](#)

Situation actuelle:

OWEZARSKI Stéphane

Equipe: [LAAS - OLC](#)

Sujet de thèse: [Conception et évaluation d'un protocole multimédia multicast pour l'Internet](#)

Situation actuelle:

PAIM Christiane

Equipe: [LAAS - CSC](#)

Sujet de thèse: [Analyse et synthèse de système de commande sous saturation](#)

Situation actuelle:

PETTRE Julien

Equipe: [LAAS - RIA](#)

Sujet de thèse: [Synthèse de lois de commande robuste sous forme observateur et basée sur une approche modale](#)

Situation actuelle:

RIVIERE Nicolas

Equipe: [LAAS - OLC](#)

Sujet de thèse: [Modélisation et évaluation de la sûreté de fonctionnement d'applications Internet](#)

Situation actuelle:

SAHBANI Anis

Equipe: [LAAS -](#)

Sujet de thèse: [Planification de tâches de manipulation en robotique par des approches probabilistes](#)

Situation actuelle:

SANTANA-DIAZ Alfredo

Equipe: [LAAS -](#)

Sujet de thèse: [Conception d'un système de détection de la baisse de vigilance du conducteur automobile par l'utilisation des Ondelettes et l'apprentissage statistique](#)

Situation actuelle:

TELLE Olivier

Equipe: [ONERA](#)

Sujet de thèse: [Gestion de chaînes logistiques dans le domaine aéronautique. Aide à la décision au sein d'une relation donneur d'ordres/fournisseurs](#)

Situation actuelle: [UPS Logistic à Toulouse](#)

TEPPA-GARRAN Pedro

Equipe: [LAAS -](#)

Sujet de thèse: [Commande par séquençage de gains robustes pour systèmes non linéaires](#)

Situation actuelle:

THESES SOUTENUES EN 2002

ABDELLATIF SlimEquipe: [LAAS - OLC](#)Sujet de thèse: [Contribution à la modélisation et à l'analyse de la qualité de service dans les réseaux à commutation de paquets](#)

Situation actuelle:

ARANA NestorEquipe: [LAAS - RIA](#)Sujet de thèse: [Contribution à une méthodologie d'analyse pour l'implantation d'algorithmes sur FPGA et au développement d'un multi-capteur 3D](#)

Situation actuelle:

AYADI MounirEquipe: [ENIT - LGP](#)Sujet de thèse: [Contributions à la commande des systèmes linéaires plats de dimensions finie](#)

Situation actuelle:

BAYOUMY AmgadEquipe: [ENSICA](#)Sujet de thèse: [Application des techniques neuronales à la commande prédictive pour la commande du vol](#)Situation actuelle : [Application des techniques neuronales à la commande prédictive pour la commande du vol](#)**BELLOT Delphine**Equipe: [LAAS -](#)Sujet de thèse: [Analyse et synthèse de schémas de commande référencée vision](#)

Situation actuelle:

BEN SALEM FarahEquipe: [LAAS - OFP](#)Sujet de thèse: [Réception particulière pour canaux multi- trajets évanescents en communications radiomobiles](#)

Situation actuelle:

BONNAL PierreEquipe: [ENSIACET - LGC](#)Sujet de thèse: [Planification possibiliste d'un grand projet industriel s'appuyant sur l'approche de la chaîne critique](#)

Situation actuelle:

CORDOVA-LOPEZ EdgardoEquipe: [ENSIACET - LGC](#)Sujet de thèse: [Contribution à une approche méthodologique du processus d'innovation : application de la théorie triz au système produit – processus- procédé](#)

Situation actuelle:

DEMOURANT FabriceEquipe: [ONERA](#)Sujet de thèse: [Interactions identification – commande robuste méthodes et applications à l'avion souple](#)Situation actuelle: [Teuchos Midi -Pyrénées](#)**FEFERMAN Yann**Equipe: [LAAS - ENSEEIHT/LEEI](#)

Sujet de thèse: [Optimisation directe de systèmes hétérogènes en génie électrique](#)
Situation actuelle:

GARCIA Fabien

Equipe: [LAAS - OLC](#)

Sujet de thèse: [Conception implémentation et mesures des performances d'une architecture de communication à QDS garantie en environnement Internet nouvelle génération](#)

Situation actuelle:

GOMEZ QUINTERO Claudia

Equipe: [LAAS - CSC](#)

Sujet de thèse: [Modélisation et estimation robuste pour un procédé boues activées en alternance de phases](#)

Situation actuelle:

HADJ HAMOU Khaled

Equipe: [EMAC - CGI](#)

Sujet de thèse: [Contribution à la conception de produit à forte diversité et de leur chaîne logistique : une approche par contraintes](#)

Situation actuelle:

HELLOUIN Laureen

Equipe: [LAAS - GIAT](#)

Sujet de thèse: [Contribution à l'ingénierie des exigences et à la traçabilité](#)

Situation actuelle:

LABIT Yann

Equipe: [LAAS - CSC](#)

Sujet de thèse: [Contribution à la commande non linéaire par des approches linéaires](#)

Situation actuelle:

LANDES Eric

Equipe: [LAAS - RST](#)

Sujet de thèse: [Allocation de ressources dans une constellation de satellites à basse orbite](#)

Situation actuelle:

MEDAR Smaïn

Equipe: [ENIT - LGP](#)

Sujet de thèse: [Supervision et reconfiguration de la commande des systèmes dynamiques en présence de variations dans les conditions de fonctionnement](#)

Situation actuelle:

MULYANTO Taufiq

Equipe: [ONERA](#)

Sujet de thèse: [Utilisation des techniques de programmation par contraintes pour la conception d'avions](#)

Situation actuelle:

PRUJA BOUGARET Sophie

Equipe: [EMAC - CGI](#)

Sujet de thèse:

Situation actuelle:

RUET Magali

Equipe: [ENIT - LGP](#)

Sujet de thèse:

Situation actuelle:

VILLAUME Fabrice

Equipe: [LAAS - AS](#)

Sujet de thèse: [Contribution à la commande des systèmes complexes : application à l'automatisation du pilotage au sol des avions de transport](#)

Situation actuelle: [AIRBUS](#)

VOINOT Olivier

Equipe: [ONERA](#)

Sujet de thèse: [Développement de méthodologie de synthèses de lois de commande pour le pilotage des lanceurs](#)

Situation actuelle: [Teuchos, TURBOMECA Pau](#)

THESES SOUTENUES EN 2001

BAYLE Bernard

Equipe: [LAAS - RIA](#)

Sujet de thèse: [Modélisation et commande cinématiques des manipulations mobiles à roues](#)

Situation actuelle: [Post-doc INSA - LAAS](#)

BERTRAND Régis

Equipe: [LAAS - CSC](#)

Sujet de thèse: [Optimisation de trajectoires interplanétaires sous hypothèses de faible poussée](#)

Situation actuelle: [Post-doc CNES - LAAS](#)

DESCHINKEL Karine

Equipe: [ONERA](#)

Sujet de thèse: [Régulation du trafic aérien par optimisation dynamique des prix d'utilisation du réseau](#)

Situation actuelle: [Maître de Conférence Université de Versailles](#)

DOLL Carsten

Equipe: [LAAS -](#)

Sujet de thèse: [La robustesse de lois de commande pour de structures flexibles en aéronautiques et espace](#)

Situation actuelle: [ONERA DCSD](#)

EL MOUDANI Walid

Equipe: [LAAS - MIRA \(UT2\)](#)

Sujet de thèse:

Situation actuelle: [Enseignant Alep Syrie](#)

FUMEY Marc

Equipe: [EMAC - CGI](#)

Sujet de thèse: [Méthode d'évaluation des risques agrégés : application au choix des investissements de renouvellement d'installations](#)

Situation actuelle:

GUILLAUME Serge

Equipe: [LAAS - AS](#)

Sujet de thèse: [Induction de règles floues interprétables](#)

Situation actuelle: [Ingénieur CEMAGREF](#)

KHAORAPAPONG Thanate

Equipe: [ENSEEIHT - LEEI](#)

Sujet de thèse: [Modélisation d'ordre non entier des effets de fréquence dans les barres](#)

rotoriques d'une machine asynchrone.
Situation actuelle:

KHELLAFI -TEBANNI Sihem

Equipe: [LAAS - CSC](#)

Sujet de thèse:

Situation actuelle: [Ingénieur SUPELEC](#)

LAMOLE Frédéric

Equipe: [LAAS - OFP](#)

Sujet de thèse: [Commande optimale non-linéaire par résolution particulière aide à la manoeuvre de véhicules sous-marins](#)

Situation actuelle: [Ingénieur DIGINEXT](#)

LETOUZEY Agnès

Equipe: [ENIT - LGP](#)

Sujet de thèse:

Situation actuelle:

MAGNE Laurent

Equipe: [ONERA -](#)

Sujet de thèse:

Situation actuelle: [SODIT Toulouse](#)

MALLET Anthony

Equipe: [LAAS - RIA](#)

Sujet de thèse:

Situation actuelle: [Post - doc CNRS - LAAS](#)

MERSIOL Marc

Equipe: [LAAS - LIHS](#)

Sujet de thèse: [Répartition des fonctions entre agents humains et agents automatiques](#)

Situation actuelle: [Ingénieur France Telecom R&D Lannion](#)

PELLANDA Paulo

Equipe: [ONERA](#)

Sujet de thèse: [Commande de systèmes instationnaires. Séquencement de compensateurs et commande LPV.](#)

Situation actuelle:

RIOS-BOLIVAR Addison

Equipe: [LAAS - CSC](#)

Sujet de thèse:

Situation actuelle: [Non localisé](#)

ROBERT Paul - Henry

Equipe:

Sujet de thèse:

Situation actuelle: [Ingénieur ALTEN SUD - OUEST](#)

SY Ousmane

Equipe: [UT1 - LIHS](#)

Sujet de thèse:

Situation actuelle:

VERON Matthieu

Equipe: [ENIT - LGP](#)

Sujet de thèse:

Situation actuelle:

THESES SOUTENUES EN 2000

ACEVES-LOPEZ AlejandroEquipe: [LAAS - AS](#)Sujet de thèse: [Nouvelle approche de la commande non linéaire sous contraintes à partir de la logique floue : le contrôleur logique naturel](#)Situation actuelle: [Maître de Conférences, Tec de Monterrey](#)**ALONSO-LOPEZ Alfonso**Equipe: [LAAS - MAC](#)Sujet de thèse: [Sur l'exploitation de modèles discrets en programmation dynamique](#)

Situation actuelle:

AYALA-RAMIREZ VictorEquipe: [LAAS - RIA](#)Sujet de thèse: [Fonctionnalités visuelles sur des scènes dynamiques pour la navigation d'un robot mobile](#)Situation actuelle: [Professeur associé - Universidad de Guanajuato - Mexique](#)**BLUM Isabelle**Equipe: [LAAS - OLC](#)Sujet de thèse: [Qualité de service dans les réseaux locaux industriels : modélisation et évaluation – lien avec les performances d'applications de contrôles - commande](#)Situation actuelle: [Maître de conférences - INSA de Lyon](#)**BRUN Olivier**Equipe: [LAAS - OFP](#)Sujet de thèse: [X](#)Situation actuelle: [Ingénieur de Recherche - DELTA PARTNERS](#)**CAMALOT Jean-Pierre**Equipe: [LAAS - OCSD](#)Sujet de thèse: [X](#)Situation actuelle: [Ingénieur - ATOS](#)**COUDERT Thierry**Equipe: [ENIT - LGP](#)Sujet de thèse: [X](#)Situation actuelle: [Maître de Conférences](#)**FRANCHINI Lionel**Equipe: [EMAC - CGI](#)Sujet de thèse: [Aide à la décision pour la gestion des opérateurs en production : modélisation, planification et évaluation](#)Situation actuelle: [Ingénieur](#)**GALVAGNON Vincent**Equipe: [ONERA](#)Sujet de thèse: [Aide à la décision en gestion multi – projet distribuée : Approche locale pour la planification à moyen terme](#)Situation actuelle: [Ingénieur, Access & Location, Toulouse](#)**GODIN Christelle**Equipe: [LAAS -](#)

Sujet de thèse: [Apprentissage constructif et neurones à impulsions. Application à l'embarquabilité et à la robustesse en environnement radiatif des réseaux de neurones](#)

Situation actuelle: [Ingénieur- chercheur](#)

GROUSSON Frédéric

Equipe: [ENSEEIHT - LEEI](#)

Sujet de thèse: [Définition et mise en œuvre de lois de commande à modèle interne pour un moteur thermique à injection directe d'essence](#)

Situation actuelle: [Ingénieur de recherche](#)

JARRAYA Mohamed

Equipe: [LAAS - OFP](#)

Sujet de thèse: [Mise en œuvre et étude de performance d'algorithmes itératifs parallèles pour l'optimisation et la commande](#)

Situation actuelle: [Enseignant-chercheur - Inst. EURECOM, Sophia Antipolis](#)

JEANNEAU Matthieu

Equipe: [ONERA](#)

Sujet de thèse: [Commande fréquentielle semi-adaptative des structures flexibles](#)

Situation actuelle: [Ingénieur – AIRBUS](#)

JIMENEZ-VARGA Fernando

Equipe: [LAAS - OCSD](#)

Sujet de thèse: [Spécification et conception de microsystèmes basés sur des circuits asynchrones – étude d'un dispositif multicapteur intégré d'enregistrement de contraintes environnementales](#)

Situation actuelle: [Professeur des Universités Transiciel à Carry le Rouet](#)

JONQUIERES Stéphanie

Equipe: [ENSEEIHT - LEEI](#)

Sujet de thèse: [X](#)

Situation actuelle: [Gestionnaire du Réseau de Transport d'Electricité - EDF Courbevoie](#)

PALOMINO Bonaventure

Equipe: [ENSIACET - LGP](#)

Sujet de thèse: [X](#)

Situation actuelle: [X](#)

PASSAQUAY Dominique

Equipe: [LAAS - AS](#)

Sujet de thèse: [X](#)

Situation actuelle: [Ingénieur - SIEMENS Automotive S.A. Toulouse](#)

PEAUCELLE Dimitri

Equipe: [LAAS - CSC](#)

Sujet de thèse: [Formulation Générique de Problèmes en Analyse et Commandes Robuste par des Fonctions de Lyapunov Dépendant des Paramètres](#)

Situation actuelle: [Chargé de Recherche](#)

PONS Renaud

Equipe: [LAAS - AS](#)

Sujet de thèse: [Diagnostic à base de modèles et maintenance des systèmes dynamiques variant dans le temps](#)

Situation actuelle:

ROUABHI Samir

Equipe: [INSA - LESIA](#)

Sujet de thèse: [X](#)

Situation actuelle: [X](#)

SANCHEZ AugustinEquipe: [INSA - LESIA](#)Sujet de thèse: [X](#)Situation actuelle: [X](#)**SHAHZAD Mohammad**Equipe: [LAAS - AS](#)Sujet de thèse: [Contribution à l'automatisation du guidage relatif des aéronefs : gestion des séparation et de la convergence](#)Situation actuelle: [X](#)**TEULIERE Vincent**Equipe: [LAAS - OFP](#)Sujet de thèse: [contribution en filtrage de volterra et à l'estimation particulière. Application en transmissions électroniques et acoustiques](#)Situation actuelle: [Ingénieur en informatique](#)**VAN ZWYNSVOORDE Dominique**Equipe: [LAAS - RIA](#)Sujet de thèse: [Construction incrémentale de Modèles topologiques pour la navigation d'un robot mobile](#)

Situation actuelle:

VANDAPEL NicolasEquipe: [LAAS - RIA](#)Sujet de thèse: [X](#)Situation actuelle: [ATER](#)**VASILACHE Adriana**Equipe: [LAAS - AS](#)Sujet de thèse: [Les réseaux de neurones pour la modélisation et la command des procédés biotechnologiques](#)Situation actuelle: [Ingénieur de Recherche, Nokia Finlande](#)**VIDAL Emmanuel**Equipe: [ENSIACET - LGC](#)Sujet de thèse: [X](#)Situation actuelle: [Consultant](#)**WAISSMAN Julio**Equipe: [LAAS - AS](#)Sujet de thèse: [Construction d'un modèle comportemental pour la supervision de procédés : application à une station de traitement des eaux](#)Situation actuelle: [Enseignant - chercheur](#)

THESES SOUTENUES EN 1999

BOUTET FrédéricEquipe: [LESIA](#)Sujet de thèse: [Contraintes et temps absolu dans les réseaux de Petri. Application à l'ordonnancement de tâches à durées incertaines dans les systèmes temps-réel](#)Situation actuelle: [Ingénieur d'études et développements, Verilog Toulouse](#)**BROCHET Camille**Equipe: [LAAS - Groupe OFP](#)Sujet de thèse: [Planification et maintien à poste de constellations de satellites: modélisation, optimisation, simulation](#)

Situation actuelle: [Chef de Projet, France Télécom Longue Distance, Issy-les-Moulineaux](#)

CADENAT Viviane

Equipe: [LAAS - Groupe RIA](#)

Sujet de thèse: [Commande référencée multi-capteurs pour la navigation d'un robot mobile](#)

Situation actuelle: [Maître de conférences, Université Paul Sabatier, Toulouse](#)

CAROLL-JANER Lluis

Equipe: [LESIA](#)

Sujet de thèse: [Vers la maîtrise du développement d'un contrôleur temps réel sûr de fonctionnement pour les robots manipulateurs](#)

Situation actuelle: [Ingénieur, région parisienne](#)

CONSCIENCE Mireille

Equipe:

Sujet de thèse: [Modélisation et simulation d'un robot anthropomorphe à 7 degrés de liberté actionné par des muscles artificiels de McKibben](#)

Situation actuelle: [Ingénieur, région parisienne](#)

COSSART JAUPITRE Corine

Equipe: [ONERA - DCSD](#)

Sujet de thèse: [Un estimateur symbolique pour le suivi de situation](#)

Situation actuelle: [Ingénieur d'études, AIRBUS, Toulouse](#)

COURTIES Christian

Equipe: [LAAS - Groupe CSC](#)

Sujet de thèse: [Sur la commande robuste et L.P.V. de systèmes à paramètres lentement variables](#)

Situation actuelle: [Enseignant supérieur, Université, Toulouse](#)

FAYE Roger

Equipe: [LAAS - Groupe AS](#)

Sujet de thèse: [Une approche intégrée pour la gestion des ressources en eau faisant appel aux techniques floues et neuronales](#)

Situation actuelle: [Enseignant-chercheur, Université Cheikh Anta Diop, Dakar \(Sénégal\)](#)

FOUCHET Xavier

Equipe: [LAAS - Groupe RIA](#)

Sujet de thèse: [Modélisation corporelle pour le suivi de lésions dermatologiques](#)

Situation actuelle: [Ingénieur, IRPF Laboratoires Fabre](#)

HENRION Didier

Equipe: [LAAS - Groupe CSC](#)

Sujet de thèse: [Stabilité des systèmes linéaires incertains à commande contrainte](#)

Situation actuelle: [Chargé de recherche, LAAS du CNRS](#)

LOCHOT Christophe

Equipe: [LEEI](#)

Sujet de thèse: [Modélisation et caractérisation des phénomènes couplés dans une chaîne de traction ferroviaire asynchrone](#)

Situation actuelle: [Ingénieur R&D, SEDITEC \(sous-traitant Aérospatiale\) Toulouse](#)

NISSOUX Carole

Equipe: [LAAS - Groupe RIA](#)

Sujet de thèse: [Visibilité et méthodes probabilistes pour la planification de mouvement en robotique](#)

Situation actuelle: [ingénieur d'étude, OKTAL SE, Toulouse](#)

PARRA-RODRIGUEZ Carlos

Equipe: [LAAS - Groupe RIA](#)

Sujet de thèse: [Contribution à la modélisation topologique par vision 2D et 3D pour la navigation d'un robot mobile sur terrain naturel](#)

Situation actuelle: [Enseignant- Chercheur, Université de Bogota \(Colombie\)](#)

SWAIN-OROPEZA Ricardo

Equipe: [LAAS - Groupe RIA](#)

Sujet de thèse: [Contrôle de tâches référencées vision pour la navigation d'un robot mobile en milieu structuré](#)

Situation actuelle: [Enseignant- Chercheur, Université Tecnológico de Monterrey \(MEXIQUE\)](#)

[Sommaire](#)